PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

63-070680

(43)Date of publication of application: 30.03.1988

(51)Int.CI.

HO4N 7/01

(21)Application number : 61-213934

(71)Applicant: HITACHI LTD

HITACHI MICRO COMPUT ENG LTD

(22)Date of filing:

12.09.1986

(72)Inventor: SAITO NAOTAKE

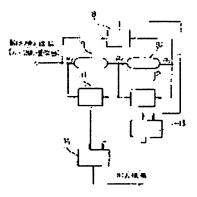
OKUDA KATSUMI

(54) HIGH-DEFINITION SIGNAL CONVERTING DEVICE

(57)Abstract:

PURPOSE: To remove an isolated signal, to eliminate a misdecision on a still picture and a moving image, and to improve picture quality by comparing signals detected a motion detecting circuit on a ternary basis and employing their center value.

CONSTITUTION: An interframe difference signal is supplied to one-clock delay elements 9 and 10 to extract three continuous amplitude values a3, a2 and a1. Comparators 11, 12 and 8 compare a3 with a2, a2 with a1, and a3 with a1 to output the minimum value, thereby removing the maximum value among the a3, a2 and a1. Further, comparators 13 and 14 compare two values among the comparators 8, 11 and 12 to output the maximum value, thereby removing the minimum value among the a3, a2 and a1. The comparator 14, therefore, outputs the center value after the maximum and minimum values are removed from the a3, a2 and a1. Consequently, the isolated signal is removed and the influence of noises is eliminated.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

® 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

@ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭63-70680

@Int_Cl.4

識別記号

庁内整理番号

❷公開 昭和63年(1988) 3月30日

H 04 N 7/01

G-8523-5C

審査請求 未請求 発明の数 1 (全4頁)

ᡚ発明の名称 高精細信号変換装置

②特 顧 昭61-213934

②出 願 昭61(1986)9月12日

⑫発 明 者 斉 藤 尚 武

神奈川県横浜市戸塚区吉田町292番地 株式会社日立製作

所横浜工場内

⑩ 発明者 奥田 勝美

東京都小平市上水本町1479番地 日立マイクロコンピュー

タエンジニアリング株式会社内

東京都小平市上水本町1479番地

⑪出 顋 人 株式会社日立製作所

東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地

日立マイクロコンピュ

ータエンジニアリング

株式会社

砂代 理 人 弁理士 小川 勝男 外1名

明 細 響

1 . 発明の名称

の出

高精細信号変換装置

2 . 特許請求の範囲

1 ・テレビジャン信号の画像の動きをフレーム間の差信号を用いて補間することにより放子とビジャン信号を高精細信号変換装置において、前記フレーム間の差信号から連続する奇数領本値を得る手段と、前記奇数領本値の中央値を得を手段とを設け、前記補間値としる画での影響を除去するよう構成したことを特徴とする高精細信号変換装置。

3.発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

本発明は、テレビジョン信号(以下、テレビ信号と称する)の画質を向上させるための装置に係り、特に動画の画質向上に好適な高精細信号変換
張健に関する。

(従来の技術)

テレビ画像のディジタル処理技術の進展に伴い NTSC方式テレビ信号等を高精融信号に変換する高精細信号変換装置の開発が進められている。

従来の委置は静止面の高精細化には有効であるが、動画では動きが不自然になるので、この動画の不自然さをなくし、動画の再現性を良くするための技術開発が進められている。

動画の画質を向上させるためには動画の動きを 後出して、画像を制御する必要があるが、動きを 検出するための従来の技術は、特陽附 58 ー 1506 85号公職に配載されているように、「動き情報は フレーム間の差信号の低度の成分を含む酸フィル メ出力信号の大小により抽出する。」というもの であった。しかし、ランダムに発生する維音につ いては配慮されていなかった。

(発明が解決しようとする問題点)

高稽細信号変換装置は、 525 本インタレース走査を 525 本ノンインタレース走査に変換する。

との軽度について第5回を用いて説明する。

第3回は従来技術による高精細信号変換袋種を

示すブロック図であって、1はAD変換器、2はフレームメモリ、3はYC分離回路、4は動き検出回路、5は走査般補間回路、6は2倍速化回路、7はDA変換器である。

問図において、入力した複合映像借号は、AD 変換器1でデイジタル信号に変換され、フレーム メモリ2に入力される。フレームメモリ2の出力 はYC分離回路3に入力され、輝度信与Yと色信 **ちじとに分離され、定査線補間回路 5 に入力され** る。動き検出回路4はフレーム間の動きの程度を 検出し、 У С 分離回路 3 及び走査 磁補間回路 5 を 制御する。走査線補間回路5は、525本インタレ ース 走査を 525 本ノンインタレース走査に変換す るための補間走査線(後述する)を作る回路であ る。2倍速化回路6はラインメモリで構成され、 1 水平走査線あたりの書き込みは通常の水平走査 周波数と同じ 15.734KHz で行ない、読み出しは 2 倍の 31.5 M z で行なう。 2 倍速化回路 6 の出力は DA変換器フでアナログ信号に変換され、ディス ブレイへ供給される。 525 本インタシース走査を

. 3 .

られた信号の混合比を変えて、動画の画質を向上させるものである。 画像の動きを検出する動き検 出方法に於いて、前記従来の技術は、ランダルに 発生する雑音に対して配履されておらず、動き検 出回路で検出された動き検出信号に維音が混入他 た場合、その雑音を動きと見なして、走査線補助 に関いて処理されてしまい、その結果、静止画を動 面と誤判定し、静止画像に於いて、細かな模様で もらつきが発生する問題があった。

本発明は、上記のような雜音の影響を除去し、「 静止画を動画と誤判定しないなめらかな簡像を得 ることのできる高精細信号変換装置を提供するこ とを目的とする。

(問題点を解決するための手段)

真の動き検出信号は、相関性の大きい低層仮成 分である。ランダムに発生する雑音は、動き情報 から弧立した信号成分で且つ高層成成分である。

したがって、上配目的は、この弧立した信号成 分を除去することにより遅成される。

動き映出信号の弧立した信号成分を除去し、相

525 本ノンインタレース走査に変換するためには、 1 フィールドを構成する走査級の間を埋めるため の走査碌が必要である。その走査融を補間する様 子を第 4 図を用いて説明する。

第2 図は、 走充線補間の 原理図であって、 第2 フィールドに 着目すると、 静止画像の場合の 第2 フィールドに 於ける補間信号 I は、 同じ垂直位世にある 第1 フィールドと 第3 フィールドの 走査機の 信号 A と D の 平均値から 作る。

一方動画の場合、補間信号【を集1フィールド及び第3フィールドの信号A及びDから作ると第1フィールドと第3フィールドでは1/30 秒経過しているので、この間の動きにより、ずれた画像が合成されることになり不自然となる。したがって、動画では隣接した上下の走登滅の信号BとCの平均値から補間信号【を作る。

次に、動き検出適応技術について説明する。

動き被出適応技術とは、画像の動きをフレーム 間の差債号によって検出し、その動きの程度によってフィールド間で作られた信号と定登最間で作

. 4 .

関性のあるなめらかな信号を得るには、δ値比較 による中央値採用が有効である。

(作用)

5 値比較による中央値採用について、第 2 図を 用いて説明する。

第2回は本発明の原理図であって、機軸は時間を示し、1目座は標本化の1周期を示す。また縦軸は動き検出信号(フレーム間の差信号)である。そして、実線で示した曲線は横出された信号(動き情報)を表わす。なお、破線で示した曲線は、連続した3点の中央値を採用した信号を表わす。

同図において、例えば、時間 fi に於ける扱幅の採用値は、 4及びその前後の 4 , 4における 3 点の最幅値の 5 ち中央値を採用する。

すなわち、 4,のときの振幅値は 8、 4.のときの 振幅値は 16、 4.のときの振幅値は 12 で あるので 時間 4,のときの採用値は12となる。

以下同じように、連続した 3 点の中央値を採用すれば、図上の A 、B 、C 、 … 等の弧立した点は除去できる。

以上述べたように、動き機出回路で検出された信号を 5 値比較し、それらの中央値を採用することにより、離音と考えられる弧立した信号を除去できる。また、正しい動き検出信号が得られ、静止画を動画と誤判定することがなくなり、 画質を向上させることができる。

(実施例)

以下、本発明の実施例を図面を用いて説明する。 前記 3 個比較による中央値採用は、第 1 図に示 す回路で実現できる。

第1 図は本発明による高精細信号変換装置の一 実施例の役部を示すブロック図であって、連続する3点を比較し、中央値を出力する回路構成を示す。そして9 及び10は1 クロック連延業子、8,11,12,15,14はコンパレータで、コンパレータ8,11 及び12 は2 入力を比較して、その数小値を出力し、コンパレータ13,14は2入力を比較し、その最大値を出力する6のである。

同凶に於いて、フレーム間差信号は1クロック

. 7 .

ができるので、適質を格段に向上させた高精細値 号変換袋値を提供することができる。

4. 図面の簡単な説明

第1 図は本発明による高精細信号変換要慮の一 実施例の要部を示すプロック図、第2 図は本発明 の原理図、第3 図は高精細信号変換要慮の従来例 を説明するプロック図、第4 図は第3 図における 走査線補間の原理図である。

8 … コンパレータ 9 … 1 クロック遅延業子 10 … 1 クロック遅延紫子

11…コンパレータ 12…コンパレータ

13…コンパレータ 14…コンパレータ

遅延素子 9 及び10 に与えられ、連続する 5 点の振幅値 a₂, a₂, a₁を抽出する。抽出された 5 点の振幅値 a₂, a₂, a₁について、 a₂と a₂、 a₂と a₁、 a₂と a₁の 2 値比較をコンパレータ 11 , 12 及び 6 で行ない、 般小値を出力することにより、 a₂, a₂, a₁ のうちの最大値を除去する。 更に、 コンパレータ 13 及び 14 に於いて、コンパレータ 8 , 11 , 12 のうちの 2 値比較を行ない、 最大値を出力するととにより、 a₂, a₁のうちの最小値を除去する。従って、14の出力は、 a₂, a₂, a₁のうち 3 値の最大値及び最小値を除去した値すなわち中央値である。

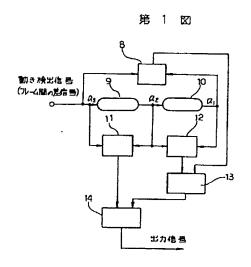
以上のようにして、3個比較を行ない、それらの中央個を採用することにより、弧立した信号を除去でき、雑音の影響をなくすことができる。

なお、比較範囲を 3 値から 5 値、 7 値…など奇 数値に広げることも可能である。

(発明の効果)

以上説明したように、本発明によれば、検出された勧き情報に含まれている雑音を除去すること

. 8 -



8: コンパレータ 9: 1クロック遅 近 祭 10: 1クロック遅 近 祭 11: コンパレータ

12: コンパレー3

代理人 弁理士 小 川 勝



第 3 図

